

# IMP3S18RC

## INDICADOR DE MATRIZ DE PUNTOS CON COMUNICACIÓN CAN-BUS

### INTRODUCCIÓN

El IMP3S18RC de CONTROLES S.A es un indicador de posición de 3 matrices de 7x5 puntos y altura 18 mm, con comunicación CAN-BUS para uso en el sistema serial de control de ascensores CEAS. Incluye entradas para pulsadores de palier y salidas para registro de llamadas de palier.

### ESPECIFICACIONES

Alimentación	
24 Vcc	Nominal (21 a 27 Vcc)
Consumo máximo	80 mA
Conectores	
Borneras	Con apriete por tornillo compatibles con cables AWG 18 a AWG 30
Matrices de LEDs	
Dimensiones	60 mm x 43 mm
Visibilidad	6 m
Peso	
20 gr	
Códigos del producto	
IMP3S18RC	Rojo
IMP3S18RCb	Azul

### FUNCIONAMIENTO

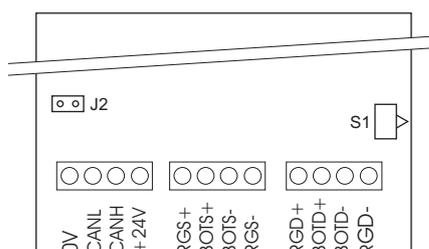
#### Inicio

Después del encendido verifica la comunicación CAN con el controlador. Si no existe comunicación muestra "EP". Si existe comunicación pasa a funcionamiento normal.

#### Funcionamiento normal

Envía el estado de los pulsadores de llamada al controlador y recibe los registros de llamada y los mandos de señalización. Presenta la designación de paradas configurada en el controlador, el programa direccional, códigos de estado y códigos de falla.

### DISTRIBUCIÓN FÍSICA



### INSTALACIÓN

#### Conexión del puerto CAN y de la alimentación

El puerto CAN del IMP3S18RC se conecta al puerto CAN2 del adaptador ATTL/2CAN según la figura.

ATTL/2CAN	0V	CANL	CANH	+24
IMP3S18RC	0V	CANL	CANH	+24

#### Nota:

Se pueden conectar hasta 32 IMP3S18RC al puerto CAN2.

#### Nota:

En los extremos del bus CAN se deben conectar resistencias de 120 Ohm 1/2W en paralelo con las señales CANL y CANH.

#### Nota:

Los dispositivos comunicados por protocolo CAN se deben conectar por un par trenzado blindado para evitar interferencias.

#### Conexión de las llamadas de palier

- Pulsador de llamada ascendente: bornes BOTS+ y BOTS-
- Registro de llamada ascendente: bornes RGS+ y RGS- (ánodo a RGS+)
- Pulsador de llamada descendente: bornes BOTD+ y BOTD-
- Registro de llamada descendente: bornes RGD+ y RGD- (ánodo a RGD+).

### CONFIGURACIÓN

#### Ordinal

Cada IMP3S18RC en un bus CAN se identifica por su ordinal. Es un número en el rango 1 a 63 y debe ser igual al ordinal del piso donde se instala el IMP3S18RC. Se configura por el selector S1.

#### Inversión de dígitos

Los dígitos se pueden invertir conectando un puente en el conector J2.